

Protótipo robot para gestão de combustível



PROJETO COLABORATIVO

2.4. Mecanização e automação das operações florestais



PROMOTORES

INESC-TEC



CONTACTOS

www.inesctec.pt



PRODUTO | PROCESSO | SERVIÇO

Equipamentos com reduzida emissão de carbono

TRL

7

SUMÁRIO

Robô modular florestal ao qual podem ser atrelados diversos tipos de alaias florestais, nomeadamente para desbaste de vegetação (X-MowIT), corte seletivo de eucalipto e plantação.

O robô Modular-X possui uma junta com 2 graus de liberdade que lhe possibilita uma melhor adaptabilidade ao terreno e maior facilidade de navegação em terrenos bastante irregulares.

O robô é 100% elétrico com uma autonomia de 8 horas e pode transportar uma carga até 500 kg. A alfaia de desbaste e gestão de combustível X-MowIT possui um pente laminado para efetuar o corte de vegetação, com ajuste automático em altura conforme o requisito.

PALAVRAS-CHAVE

Floresta de precisão · Gestão de combustível · Limpeza florestal · Robótica florestal

PROPRIEDADE INTELECTUAL

Não aplicável.